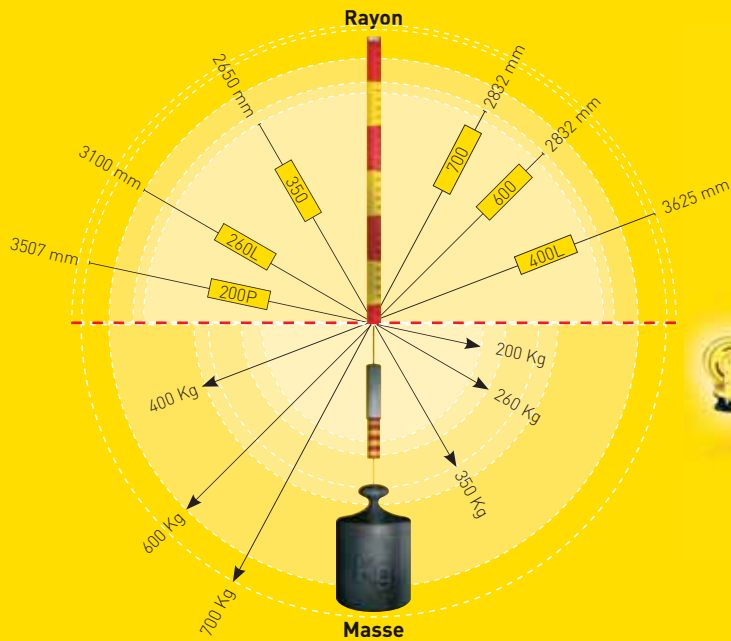


	Modèle Robot	Contrôleur	Axes	Charge admissible au poignet [kg]	Répétabilité [mm]	Masse unité mécanique [kg]	Rayon [mm]	Rayon [°]						Vitesse de mouvement [°/s]						J4 Moment [Nm] / Inertie [kgm ²]	J5 Moment [Nm] / Inertie [kgm ²]	J6 Moment [Nm] / Inertie [kgm ²]	Ratio IP
								J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6				
M-900iA	200P	R-30iA	6	200	± 0.3	2670	3507	360	180	180	720	230	720	110	95	95	85	85	165	2200/413.2	2200/413.2	715/392	Poignet et bras J3 IP67, le reste IP54, IP66 standard pour pièces détachables
	260L		6	260	± 0.3	1800	3100	360	150	211	720	250	720	100	105	95	120	120	200	1666/188/313 ⁱ⁾	1666/188/313 ⁱ⁾	715/118/225 ⁱ⁾	
	350		6	350	± 0.3	1720	2650	360	150	223	720	250	720	100	95	95	105	105	170	1960/235/392 ⁱ⁾	1960/235/392 ⁱ⁾	891.8/157/352 ⁱ⁾	
	400L		6	400	± 0.5	3150	3625	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	2744/510	2744/510	1715/320	
	600		6	600	± 0.3	2800	2832	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3381/510	3381/510	1725/320	
	600 (700 kg SW)		6	700	± 0.3	2800	2832	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3381/1098	3381/1098	1725/320	

i) mode haute inertie



Disponible en 5 versions :

- M-900iA/200P: 200 kg, bras très long, monté sur rail (transfert de presses)
- M-900iA/260L : 260 kg de charge embarquée, bras long

- M-900iA/350 : 350 kg de charge embarquée
- M-900iA/400L: 400 kg, bras très long
- M-900iA/600 : de 600 à 700 kg (avec option logicielle) de charge embarquée

LA SÉRIE DES ROBOTS 6 AXES FANUC M-900iA A ÉTÉ DÉVELOPPÉE POUR DES APPLICATIONS ASSOCIANT FORTES CHARGES ET GRANDE VITESSE. GRÂCE À UNE CAPACITÉ DE CHARGE PARMIS LES PLUS IMPORTANTES DISPONIBLES SUR LE MARCHÉ, LE M-900iA PEUT MANIPULER DES PIÈCES TRÈS LOURDES.

» CARACTÉRISTIQUES ET AVANTAGES

M-900iA série, la solution pour :

- Soudure par points
- Manipulation de très lourdes pièces
- Palettisation (couches complètes)
- Transfert de presses



M-900iA/260L
M-900iA/350
M-900iA/400L
M-900iA/600/700



M-900iA/260L
M-900iA/350



M-900iA/260L
M-900iA/350



M-900iA/200P

MOMENTS AU POIGNET ET INERTIES ÉLEVÉS

- L'inertie au poignet permet la manipulation de larges préhenseurs à grande vitesse, ce qui favorise un meilleur rendement.
- Plus grande flexibilité sur le design du préhenseur (choix d'un matériel moins coûteux, et/ou d'un design plus robuste)

BRAS FIN AVEC SURFACES DE FIXATION DES ÉQUIPEMENTS

- Le bras est très fin et peut facilement accéder aux espaces confinés.
- Rotation de l'axe 4 au plus près du poignet.
- Simplification du passage des câbles de l'outillage embarqué et des tuyaux, induisant une augmentation de leur durée de vie

ZONE DE MONTAGE ÉQUIPEMENT ADDITIONNEL SUR L'AXE 3

- Le montage d'un équipement près du poignet sur le bras rigide permet de laisser "libres" les câbles flexibles du préhenseur et les câbles courts, ce qui évite la détérioration et l'usure.

CONNEXIONS STANDARDS AIR ET ÉLECTRICITÉ FOURNIES À L'AXE 3

- Alimentation d'air et d'électricité de l'axe 1 à 3

- Connexions courtes jusqu'à l'outil
- Fiabilité améliorée du câblage
- Fiabilité éprouvée (montage en usine)

POIGNET COMPACT : PAS DE MOTEURS ET PROTECTION IP67

- Tous les moteurs pour les mouvements du poignet sont montés sur l'axe 3 du robot. Aucun élément électrique ne se trouve sur le poignet.
- Réduit les risques de dommages moteurs causés par de trop fortes températures ou des applications en environnement sévère.
- Design compact qui permet au robot d'accéder et de manœuvrer dans des espaces de travail confinés.
- Manipulation de fortes charges possibles et temps de cycle amélioré grâce au bon refroidissement par air des moteurs
- Le poignet est étanche en standard (IP67) : il résiste à la poussière et peut être immergé dans l'eau

MONTAGE AU SOL OU AU PLAFOND POUR LE M-900iA/260L ET LE M-900iA/350 (MUR ET ANGLE ÉGALEMENT POSSIBLE)

- Accès simplifié aux machines
- Accès simplifié à la zone de chargement / déchargement des pièces
- Utilisation maximale de l'enveloppe de travail

OPTION « PROTECTION ENVIRONNEMENT SÉVÈRE » (SDLP)

- Unité mécanique IP56 (Protection contre la poussière et les projections d'eau)
- Poignet IP67 (Protection contre la poussière et possibilité d'immersion dans l'eau) en standard.
- Ensemble mobile (comportant tous les moteurs, réducteurs, boîtes de vitesse et arbres d'entraînement) IP66.
- Vis traitées anti-corrosion.

GRANDE RIGIDITÉ MÉCANIQUE

Convient pour des applications à effort constant, telles que le découpage, l'ébavurage de pièces métalliques, le polissage, le sertissage à la molette, etc...

MOTEURS DIRECTEMENT COUPLÉS AU RÉDUCTEUR

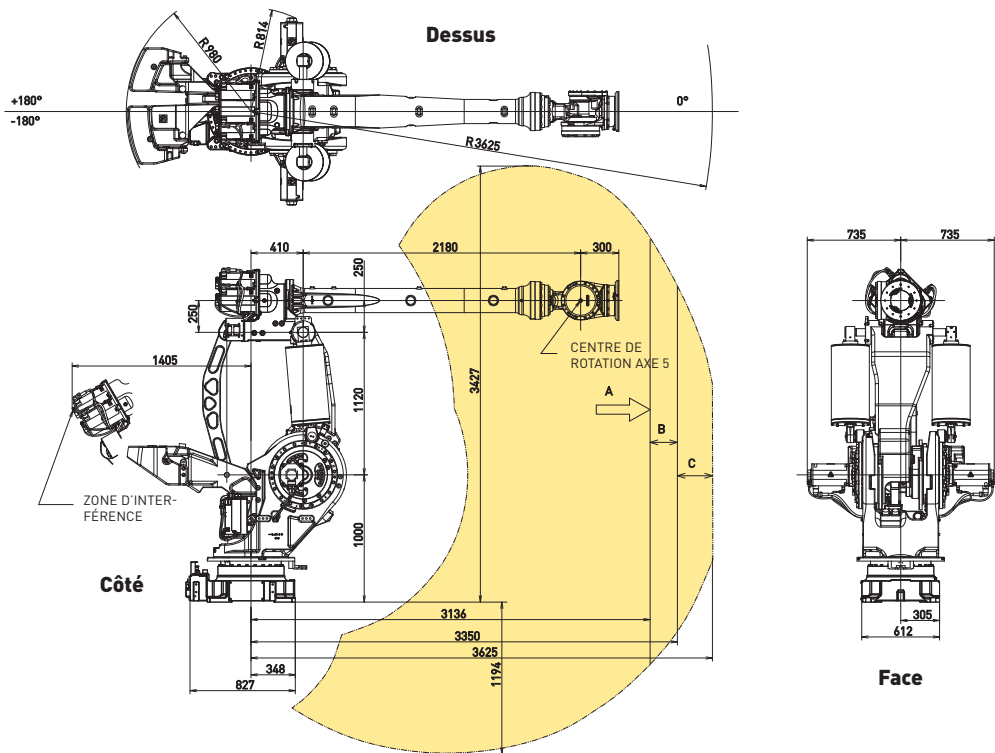
- Unité mécanique simplifiée
- Fiabilité maximale
- Solution compacte et fiable
- Haute précision et jeu mécanique minimum

UTILISATION DE RÉDUCTEURS CREUX

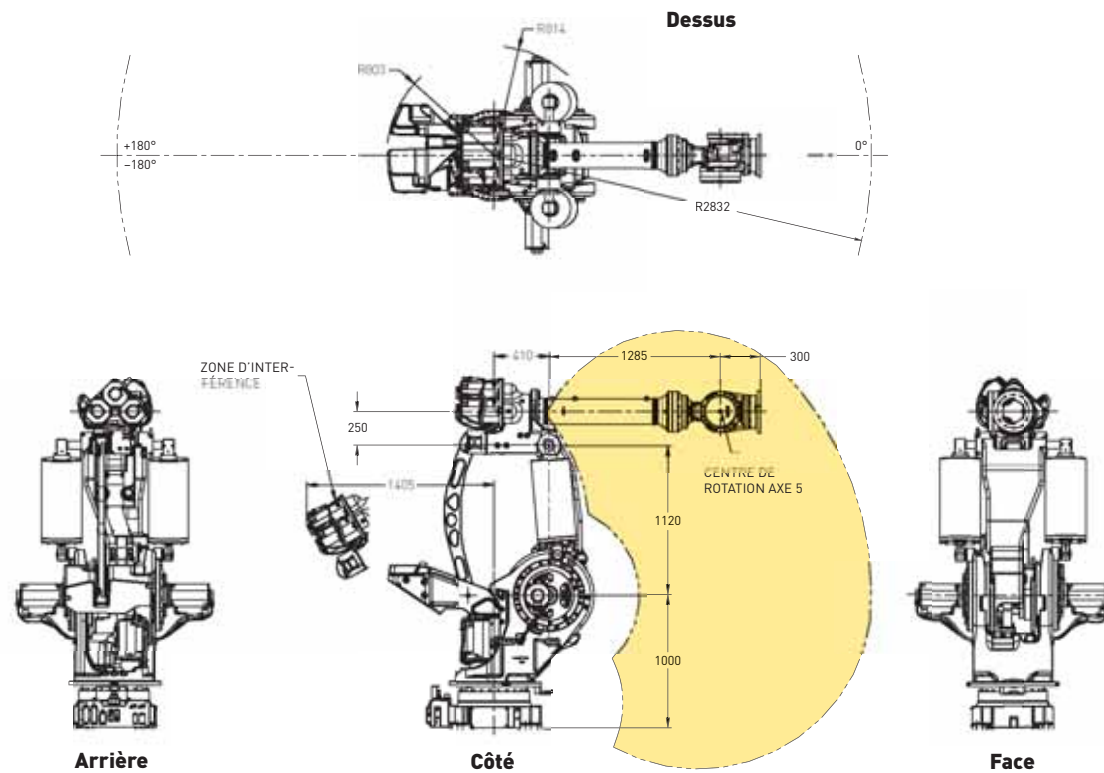
Utilisation de réducteurs RV creux pour faciliter le passage des câbles internes (J1)



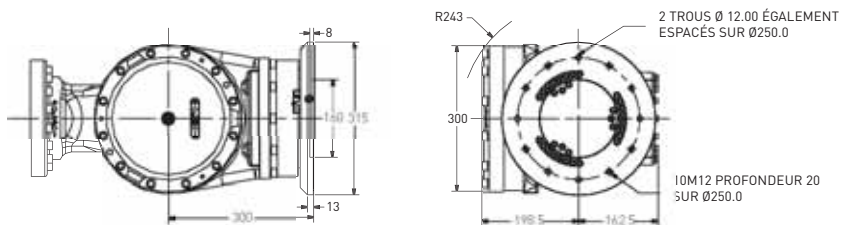
M-900iA/400L



M-900iA/600



Poignet M-900iA/400L/600



Fixation au sol M-900iA/350/260L/400L/600

