



ROBOGUIDE EST UN LOGICIEL DE SIMULATION ROBOT HORS LIGNE DÉVELOPPÉ POUR LA PRODUCTION ET LA MAINTENANCE DE SYSTÈMES ROBOTISÉS. IL PEUT ÊTRE UTILISÉ DANS LES BUREAUX OU EN USINE.

## » CARACTÉRISTIQUES ET AVANTAGES

- ROBOGUIDE vise à valider le fonctionnement du robot dans un environnement donné. Il vérifie par exemple les interférences possibles entre le robot et d'autres objets, ou toutes opérations grâce à une simulation animée.
- Il permet d'importer des modèles CAD uniques de pièces, de machines et de cellules de travail. Il est facile de simuler les opérations et les performances du système robotisé, d'évaluer les temps de cycle et l'enveloppe de travail.
- Il inclut un boîtier d'apprentissage virtuel qui se présente et fonctionne de la même façon qu'un boîtier d'apprentissage réel.

### CALIBRATION DE LA CELLULE ET REPÈRE UTILISATEUR

ROBOGUIDE crée automatiquement des programmes de référence dans le but de calibrer la simulation sur le système robot réel. Trois positions du robot sont acquises pour permettre l'ajustement de tous les programmes de la cellule.

### DÉTECTION DE COLLISION

- Avertissement visuel lors de collisions au cours de la simulation

### PROGRAMMATION FACILE DES OUTILS LOGICIELS STANDARDS

Les packages d'applications logicielles peuvent être sélectionnés et configurés avec ROBOGUIDE. Cela réduit le coût global du système et accélère considérablement la phase de démarrage.

### PUISSANT LOGICIEL DE PROGRAMMATION HORS LIGNE FACILE D'UTILISATION

ROBOGUIDE permet une programmation hors-ligne grâce à une interface intuitive et facile à utiliser.

- La disposition de la cellule et les temps de cycle peuvent être testés hors ligne
  - Technologie virtuelle du contrôleur pour des temps de cycles réels.
  - Tous les modèles de robots peuvent être simulés. Les logiciels applicatifs ArcTool, SpotTool et HandlingTool peuvent être sélectionnés et configurés.
  - Le boîtier d'apprentissage virtuel est aussi facile à utiliser que le réel (mêmes menus et présentations)
- La programmation hors-ligne accélère l'intégration du système et réduit les coûts.
  - Détermination des temps de cycle, détection de collision & validation de l'enveloppe de travail.
  - Trace du mouvement présentée en Mode Map; sortie de fichiers vidéo AVI
  - Importation de pièces de travail, d'outils, d'éléments et d'obstacles au format IGES.

### PRÉSENTATION GRAPHIQUE ET VIDÉO DES PROGRAMMES

- Trace du mouvement présentée pendant le test
- Possibilité d'extraire des fichiers vidéo AVI
- Rendement graphique des résultats pour une documentation et une prise de décision rapides.

### IMPORTATION DE FICHIERS CAD AU FORMAT IGES

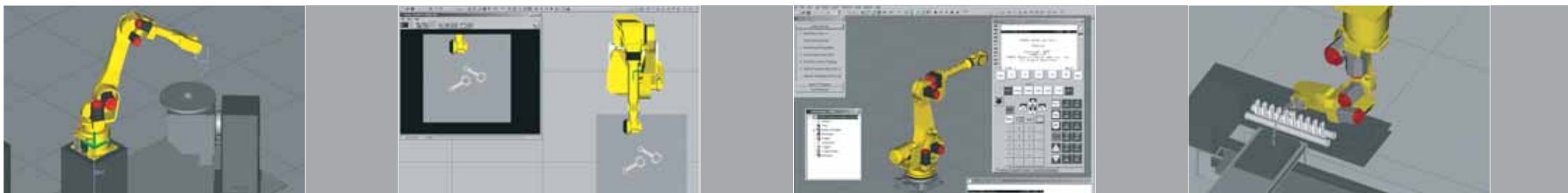
Les formats importés facilitent la mise en place de systèmes intégrés et permettent l'évaluation des opérations système rapidement et facilement.

### FONCTION PROFILER

Le programme "Profiler" du boîtier d'apprentissage analyse la durée de chaque ligne de programme afin d'optimiser les temps de cycle.

### BOÎTIER D'APPRENTISSAGE VIRTUEL

- Facile à utiliser avec les mêmes menus et présentations que pour un robot réel.
- Aucune formation spécifique nécessaire



## OPTION CHAMFERING PRO POUR L'ÉBAVURAGE INTELLIGENT

L'ébavurage robotique automatisé avec le Package Ebavurage Intelligent se fait en 3 étapes simples :

1. ÉTAPE 1 : Cliquer sur les lignes à ébavurer sur les données CAD 3D des pièces affichées sur l'écran de ROBOGUIDE pour générer automatiquement les programmes d'ébavurage robot.

2. ÉTAPE 2 : Simuler et vérifier les programmes d'ébavurage générés sur l'écran.

3. ÉTAPE 3 : En utilisant le capteur de vision laser 3D (V-500IA/3DL), le robot intelligent reconnaît la position des pièces alimentant la cellule et exécute l'ébavurage des pièces réelles en ajustant le programme généré avec ROBOGUIDE.

L'utilisation des robots intelligents permet la génération automatique de programmes d'ébavurage et l'élimination d'éléments de positionnement. Le résultat est la réalisation de cellules simples et économiques qui peuvent facilement s'adapter à des changements de pièces.

## OPTION PAINT PRO

Le logiciel PaintPRO permet la programmation graphique hors-ligne. Il simplifie de cette façon l'apprentissage de la trajectoire du robot ainsi que le développement du process peinture. PaintPRO est spécifiquement dédié à la création de trajectoires.

## OPTION WELD PRO

Weldpro est une extension de ROBOGUIDE dédiée au soudage à l'Arc.

- Un système de soudage peut facilement être installé en utilisant les modèles de pièces CAD 3D.
  - Il est très facile d'importer des éléments périphériques
  - Un programme de soudure est généré avec la désignation de l'angle de la torche et de son déplacement.
- Il est facile de générer un programme de soudure. Il peut être vérifié et visualisé sur ROBOGUIDE par une animation.

## OPTION : PROGRAMMATION DUAL ARM POUR LE SOUDAGE

Le Dual Arm est une option plug-in dédiée aux applications de soudage à l'arc en Dual Arm (un robot manipulateur tient la pièce de travail – pendant que le robot « métier » soude).

- La trajectoire de soudure peut être spécifiée en cliquant la ligne sur le modèle CAD.
- Un programme de soudure est généré avec la désignation de l'angle de la torche et de son déplacement.
- La vérification de l'amplitude maximum du robot et la vérification des interférences entre la pièce et les autres se font automatiquement.
- Le programme généré est transféré au contrôleur du robot.

